

**TEST DE COURS : Chapitre 14 Partie 2**

- 1) Premier principe de la thermodynamique, qui traduit la conservation de l'énergie pour un système fermé :  $\Delta U = W + Q$
- 2) Travail des forces de pression pour une transformation lente :  $W = - \int_{V_i}^{V_f} P dV$
- 3)  $W = 0$  si  $V_i = V_f$  c'est le cas des transformations à  $V$  constant = transformations isochores
- 4)  $H = U + P.V$  en J
- 5) Ce qui est toujours vrai :
  - Premier principe de la thermodynamique :  $\Delta U = W + Q$
  - Expression de l'énergie interne :  $\Delta U = C_V.(T_f - T_i)$
  - Expression de l'enthalpie :  $\Delta H = C_p.(T_f - T_i)$

Pour les transformations isochores uniquement :

- $Q = C_V(T_f - T_i)$
- $Q = \Delta U$

Pour les transformations isobares/monobares uniquement :

- $Q = C_p(T_f - T_i)$
- $Q = \Delta H$

**EXERCICE DE PHYSIQUE : Moteur Stirling de sous-marin**

- 1) Signe du travail reçu à chaque étape :

$W_{12} > 0$  car diminution du volume

$W_{23} = 0$  car isochore

$W_{34} < 0$  car augmentation du volume

$W_{41} = 0$  car isochore

La valeur absolue de l'intégrale = aire sous la courbe est plus importante pour l'étape 3 → 4 est plus importante, donc ce travail l'emporte pour le signe du travail total donc  $W_{tot} < 0$ .

2)  $C_V = \frac{5}{2} nR = 10,4 \text{ J.K}^{-1}$

3) De manière générale  $W = - \int_{V_i}^{V_f} P dV$  et  $Q = \Delta U - W = C_V(T_f - T_i) - W$

1 → 2 isotherme donc  $W_{12} = - \int_{V_1}^{V_2} \frac{nRT_1}{V} dV = -nRT_1 \ln\left(\frac{V_2}{V_1}\right) = nRT_f \ln(2)$

Donc  $Q_{12} = \Delta U - W_{12} = 0 - W_{12} = -nRT_f \ln(2)$

2 → 3 isochore donc  $W_{23} = 0$  et  $Q_{23} = \Delta U = \frac{5}{2} nR(T_c - T_f)$

3 → 4 isotherme donc  $W_{34} = - \int_{V_2}^{V_1} \frac{nRT_c}{V} dV = -nRT_c \ln(2)$

donc  $Q_{34} = nRT_c \ln(2)$

4 → 1 isochore donc  $W_{41} = 0$  et  $Q_{41} = \frac{5}{2} nR(T_f - T_c)$

4)  $W = W_{12} + W_{23} + W_{34} + W_{41} = nR \ln 2 (T_f - T_c) = -864 \text{ J} < 0$

5)  $P = \frac{|W|}{\Delta t} = 72 \text{ kW}$  avec  $\Delta t = 60/5000 \text{ s}$

## EXERCICE DE CHIMIE : pH de précipitation de l'hydroxyde d'aluminium

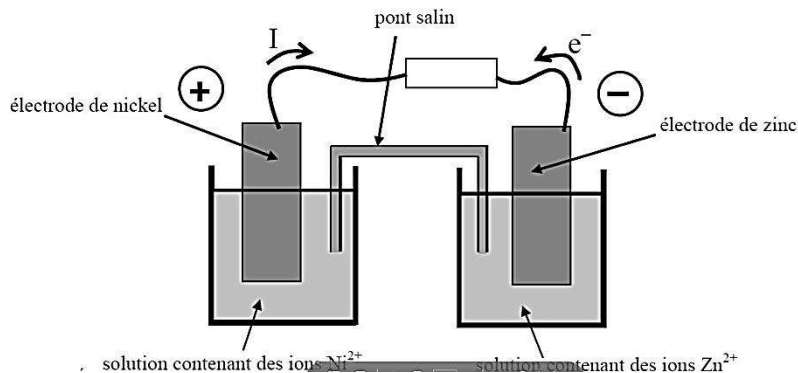
- 1)  $Z(\text{Al}) = 13 : 1s^2 2s^2 2p^6 3s^2 3p^1 : 3^{\text{e}} \text{ ligne, } 13^{\text{e}} \text{ colonne. Ion stable : } \text{Al}^{3+}$   
 L'ion aluminium forme avec l'ion hydroxyde  $\text{HO}^-$  un solide ionique dont le produit de solubilité vaut  $K_s = 10^{-33,6}$
- 2) Hydroxyde d'aluminium contient des ions  $\text{Al}^{3+}$  et 3 fois plus d'ions  $\text{HO}^-$  donc  $\text{Al}(\text{OH})_3(\text{s})$ .
- 3) Inégalité de condition d'existence du solide  $\text{Al}(\text{OH})_3 : [\text{Al}^{3+}][\text{HO}^-]^3 > K_s = 10^{-33,6}$   
 donc  $[\text{HO}^-] = [\text{HO}^-]_{\min} = \sqrt[3]{\frac{K_s}{[\text{Al}^{3+}]}} = \sqrt[3]{\frac{10^{-33,6}}{10^{-2}}} = 10^{-10,5} \text{ mol.L}^{-1}$
- 4)  $[\text{HO}^-] \cdot [\text{H}_3\text{O}^+] = K_e = 10^{-14}$  donc  $[\text{H}_3\text{O}^+] = [\text{H}_3\text{O}^+]_{\max} = \frac{K_e}{[\text{HO}^-]_{\min}} = \frac{10^{-14}}{10^{-10,5}} = 10^{-3,5}$
- 5)  $\text{pH}_{\min} = -\log([\text{H}_3\text{O}^+]_{\max}) = 3,5$
- 6)  $7 > \text{pH}_{\min}$  donc le solide est présent

## REVISIONS AUTONOMES DE CHIMIE : Décharge partielle d'une pile zinc-nickel

1.1. Dans Zn,  $no(\text{Zn}) = 0$  et dans  $\text{Zn}^{2+}$ ,  $no(\text{Zn}) = +II$

1.2.  $E(\text{Zn}^{2+}/\text{Zn}) = E^\circ(\text{Zn}^{2+}/\text{Zn}) + 0,03 \cdot \log[\text{Zn}^{2+}] = -0,76 + 0,03 \cdot \log(5,0 \cdot 10^{-2}) = -0,80 \text{ V}$

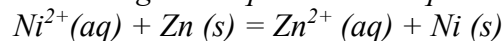
$E(\text{Ni}^{2+}/\text{Ni}) = E^\circ(\text{Ni}^{2+}/\text{Ni}) + 0,03 \cdot \log[\text{Ni}^{2+}] = -0,25 + 0,03 \cdot \log(5,0 \cdot 10^{-2}) = -0,29 \text{ V} > E(\text{Zn}^{2+}/\text{Zn})$  donc le pôle + est le nickel et le pôle - est le zinc d'où le schéma de la pile :



1.3. Équation des réactions.

- Demi-équations des réactions se produisant aux électrodes:  
 à l'électrode +, il y a consommation d'électrons, donc une réduction (cathode):  $\text{Ni}^{2+}(\text{aq}) + 2 e^- = \text{Ni}(\text{s})$   
 à l'électrode -, il y a libération d'électrons, donc une oxydation (anode)  $\text{Zn}(\text{s}) = \text{Zn}^{2+}(\text{aq}) + 2 e^-$

➤ Équation de la réaction globale qui intervient quand la pile débite:



2.1.  $n_{\text{disp}}(\text{Ni}^{2+}) = n(\text{Ni, formé}) = \Delta m / M(\text{Ni}) = 1,7 \cdot 10^{-3} \text{ mol}$

2.2.  $Q = n(e^-) \cdot F = 2 \cdot n_{\text{disp}}(\text{Ni}^{2+}) \cdot F = 329 \text{ C. Donc } I = Q / \Delta t = 9,1 \cdot 10^{-2} \text{ A}$

## REVISIONS AUTONOMES DE MECANIQUE : 3 exercices-type

### Pendule de Foucault

En l'absence de frottements, on peut utiliser soit la conservation de l'énergie mécanique soit la loi de la puissance cinétique.

Système = {boule}

Référentiel terrestre supposé galiléen (même si cette expérience est faite pour montrer qu'il n'est PAS galiléen)

Bilan des forces : poids et tension du fil

Conservation de l'énergie mécanique :  $\frac{dE_m}{dt} = 0$  avec  $E_m = \frac{1}{2}mv^2 + mgz = \frac{1}{2}m(\ell\dot{\theta})^2 + mg(\ell - \ell\cos\theta)$

$\frac{dE_m}{dt} = \frac{1}{2}m\ell^2 \cdot 2 \cdot \dot{\theta}\ddot{\theta} + mg\ell\dot{\theta}\sin\theta = 0$  donc  $\ddot{\theta} + \frac{g}{\ell}\theta = 0$  aux petits angles

Loi de la puissance cinétique :  $\frac{dE_c}{dt} = P(\vec{P}) + P(\vec{T}) = \frac{d}{dt}\left(\frac{1}{2}m\ell^2\dot{\theta}^2\right) = \frac{1}{2}m\ell^2 \cdot 2 \cdot \dot{\theta}\ddot{\theta}$   
 $= \vec{P} \cdot \vec{v} + 0 = -mg\ell\dot{\theta}\sin\theta$  donc  $\ddot{\theta} + \frac{g}{\ell}\theta = 0$  aux petits angles

2<sup>e</sup> loi de Newton :  $m\vec{a}_G = \vec{P} + \vec{T}$  avec  $\vec{a}_G = \ell\ddot{\theta}\vec{u}_\theta - \ell\dot{\theta}^2\vec{u}_r$

Projection sur  $\vec{u}_\theta$  :  $m\ell\ddot{\theta} = -mg\sin\theta + 0$  donc  $\ddot{\theta} + \frac{g}{\ell}\theta = 0$  aux petits angles

Période propre :  $T_0 = \frac{2\pi}{\omega_0}$  avec  $\frac{g}{\ell} = \omega_0^2$  donc  $T_0 = \frac{2\pi}{\sqrt{\frac{g}{\ell}}} = 16,4 \text{ s}$  soient 5262 oscillations en 24h.

### Chute avec frottements

1)  $\Delta E_c = W(\vec{P}) \Leftrightarrow \frac{1}{2}mv^2 - 0 = mg(h_1 - h_2) \Leftrightarrow v = \sqrt{2g(h_1 - h_2)} = 98 \text{ m}\cdot\text{s}^{-1} = 356 \text{ km}\cdot\text{h}^{-1} \gg 240 \text{ km}\cdot\text{h}^{-1}$   
! : les frottements fluides ne sont pas négligeables !

2) En considérant les frottements entre  $h_1$  et  $h_2$  :  $\Delta E_c = W(\vec{P}) + W(\vec{f}) \Leftrightarrow W(\vec{f}) = \Delta E_c - W(\vec{P}) = \frac{1}{2}mv^2 - mg(h_1 - h_2) = -241 \text{ kJ}$ .

3) Entre  $h_2$  et 0 :  $\Delta E_c = W(\vec{P}) + W(\vec{f}) \Leftrightarrow W(\vec{f}) = \Delta E_c - W(\vec{P}) = \frac{1}{2}mv_F^2 - \frac{1}{2}mv^2 - mg(h_2 - 0) = -640 \text{ kJ}$

4) Sur des distances comparables, le travail est plus important (en valeur absolue) lorsque le parachute est ouvert car la force de frottements est plus grande en norme.

### Oscillations forcées d'un dispositif masse-ressort

On cherche une solution particulière sinusoïdale de l'équation  $m\frac{d^2x}{dt^2} = -kx(t) - h\frac{dx}{dt} + F_m\cos(\omega t)$

On utilise la solution particulière complexe  $\underline{x}(t) = \underline{X}e^{j\omega t}$  de l'équation  $m\frac{d^2\underline{x}}{dt^2} = -k\underline{x}(t) - h\frac{d\underline{x}}{dt} + F_me^{j\omega t}$

On cherche l'amplitude complexe  $\underline{X}$  et on obtient  $X_{max} = |\underline{X}|$  et  $\varphi = \arg(\underline{X})$

$m\frac{d^2\underline{x}}{dt^2} = -k\underline{x}(t) - h\frac{d\underline{x}}{dt} + F_me^{j\omega t}$  devient  $-m\omega^2 \cdot \underline{X} = -k\underline{X} - hj\omega\underline{X} + F_m$

$$\text{donc } \underline{X} = \frac{F_m}{-m\omega^2 + k + hj}$$

$$X_{\max} = |\underline{X}| = \frac{F_m}{\sqrt{(k - m\omega^2)^2 + (h\omega)^2}}$$

et  $\varphi = \arg(\underline{X}) = 0 - \arg(-m\omega^2 + k + hj\omega)$  attention a priori  $-m\omega^2 + k$  peut être positif, négatif ou nul

donc la formule  $\arg(-m\omega^2 + k + hj\omega) = \arctan\left(\frac{h\omega}{k - m\omega^2}\right)$  n'est valable que dans le 1<sup>e</sup> cas...

Complément : On pensera à réécrire  $-m\omega^2 + k + hj\omega = hj\omega \cdot \left(-\frac{m\omega}{hj} + \frac{k}{hj\omega} + 1\right) = hj\omega \cdot \left(1 + j\left(\frac{m\omega}{h} - \frac{k}{h\omega}\right)\right)$

Dans ce cas  $\varphi = \arg(\underline{X}) = 0 - \pi/2 - \arctan\left(\frac{m\omega}{h} - \frac{k}{h\omega}\right)$

Régime transitoire : Equation différentielle homogène  $m \frac{d^2x}{dt^2} + h \frac{dx}{dt} + kx(t) = 0 \Leftrightarrow \frac{d^2x}{dt^2} + \frac{h}{m} \frac{dx}{dt} + \frac{k}{m} x(t) = 0$

Par identification,  $\frac{k}{m} = \omega_0^2$  donc  $\omega_0 = \sqrt{\frac{k}{m}}$  et  $\frac{h}{m} = \frac{\omega_0}{Q}$  donc  $Q = \frac{\sqrt{mk}}{h}$

Si  $Q < 1/2$  : régime apériodique. Durée  $3 \cdot \tau$  avec  $-\frac{1}{\tau}$  racines de l'équation caractéristique

Si  $Q = 1/2$  : régime critique. Durée  $3 \cdot \tau$  avec  $-\frac{1}{\tau} = -\frac{h/m}{2}$  racine de l'équation caractéristique

Si  $Q > 1/2$  : régime pseudopériodique. Durée  $Q \cdot T$  ( $Q$  oscillations visibles) ou  $3 \cdot \tau$  avec  $-\frac{1}{\tau}$  partie réelle des racines complexes de l'équation caractéristique.